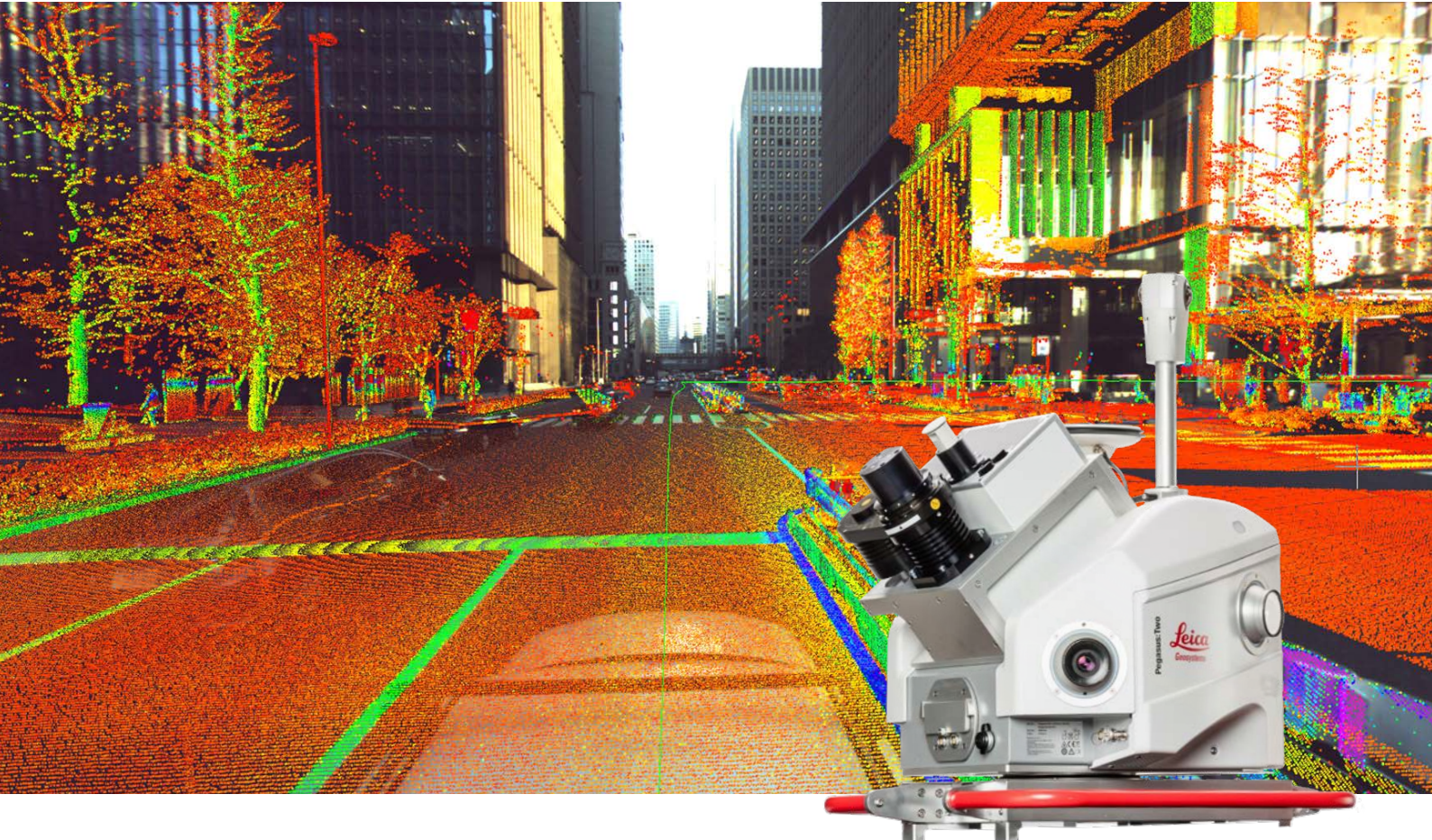


Leica Pegasus:Two Ultimate

Acquisition itinérante de la réalité



Gain de flexibilité

Un rapport pixel/capteur élevé et des capteurs double lumière optimisent votre travail en vous permettant d'acquérir des données dans des conditions de luminosité variées et à différentes vitesses de déplacement. La résolution de 12 mégapixels de la caméra latérale et la compression JPEG intégrée améliorent la qualité de la photogrammétrie et de l'image.



Numérisation urbaine

La Smart City est fondée sur la numérisation des infrastructures, le partage des informations et des ressources. Le Leica Pegasus:Two Ultimate répond à l'intégration intelligente de ses données afin de constituer le modèle digital de l'environnement urbain qui servira de socle aux applications d'avenir telles que les véhicules autonomes.



Plus de données, plus rapidement

Le plus grand nombre de capteur permet de relever la ville d'une manière plus précise à travers la connexion de capteurs additionnels. Le gain de temps augmente grâce à un disque dur USB 3.0 amovible, avec lequel l'utilisateur peut enregistrer les données directement sur le lecteur externe et se connecter à tout PC ou serveur via une interface USB3.0.

Caractéristiques techniques Leica Pegasus:Two Ultimate

CAMÉRAS À CADRE & CAMÉRAS DE SOL

Nombre de caméras	4 intégrées, 1 ou 2 caméras externes réglables en option
Capteur	CMOS haute sensibilité 12 MP (4 000x3 000)
Taille des pixels	3,45 µm
Cadence maximale d'acquisition	8,6 images par seconde x caméra, soit max. 825 MP x seconde (collectées, compressées, stockées)
Objectif	12 mm
Couverture	Champ visuel 61° x 47°

CAMÉRA SPHÉRIQUE 360°

Nombre de caméras	2 caméras grand angle doubles
Capteur	Système de caméra panoramique 24 MP (2 x 12 MP)
Taille des pixels	3,45 µm
Couverture	Champ visuel 360° x 167° avec une ligne d'assemblage, soit 98% d'une sphère complète

SCANNER

Merci de vous référer aux spécifications techniques constructeur.

UNITÉ DE CONTRÔLE

PC industriel multicœur, faible consommation électrique, 2 ports additionnels pour caméras de sol ou caméras latérales, HDD 1 To avec interface USB3.0, port de synchronisation pour sorties PPS/NMEA/DMI. Connexions USB, Ethernet et sans fil grâce au système de batterie. Service support disponible via une interface de contrôle à distance

PERFORMANCE DU SYSTÈME DE BATTERIE (LITHIUM-ION)

Autonomie habituelle	9 h (version profilomètre) ; 13 h (version scanner)
Tension d'entrée Vc.a.	100 min à 240 Vc.a. max. en réglage automatique
Puissance d'entrée CA (cycle de charge)	350 W max
Fréquence d'entrée CA	50/60 Hz
Temps de charge complète	11,0 h max, démarrage à 0 %
Sortie CC	21 – 29 V
Watts/ampères-heures	2 685 Wh / 104 Ah

CAPTEUR GNSS/IMU/SPAN

Inclut les trois bandes Bande-L, SBAS et QZSS pour les constellations GPS, GLONASS, Galileo, et BeiDou, compatible avec antenne simple et double, entrée pour odomètre, haute qualité, pente tactique – pas de restriction IITAR, centrale inertielle type FOG faible bruit.

Fréquence	200 Hz
MTBF	35 000 h
Stabilité du biais gyroscopique en mouvement	0,75 ±deg/h
Décalage du biais gyroscopique	0,75 deg/h
Effet gyroscopique aléatoire angulaire	0,1 deg/h
Facteur d'échelle gyroscopique	300 ppm
Plage gyroscopique	450 ±deg/h
Biais d'accéléromètre	1 mg
Facteur d'échelle d'accéléromètre	300 ppm
Plage d'accéléromètre	5 ±g
Précision en position après 10 s sans signal	0,020 m EMQ horizontal, 0,020 m EMQ vertical, 0,008 degré EMQ tangage/roulis, 0,013 degré EMQ lacet

* Si non spécifié, les données se réfèrent à un système Leica Pegasus:Two avec profilomètre ZF9012 et centrale inertielle IMAR FSAR. Fiche technique sujette à modification sans préavis.

Les illustrations, descriptions et données techniques sont non contractuelles. Tous droits réservés. Imprimé en Suisse – Copyright Leica Geosystems AG, Heerbrugg, Suisse, 2018. 871858fr - 02.18

Leica Geosystems AG
www.leica-geosystems.fr



ACCESSOIRES OPTIONNELS

Odomètre

1 000 impulsions par rotation, IP67, horodatage intégré des données de l'odomètre (gérées par le contrôleur GNSS). Le traitement des données de l'odomètre est intégré dans le filtre Kalman basé sur le calcul logiciel de la trajectoire. Une variété de dimensions de roues sont supportées.

Plateforme rotative

Une plateforme rotative optionnelle est disponible pour fournir une position alternative au scanner ou au profilomètre tout en maintenant la géométrie des caméras.

BATTERIE

Poids	34,8 kg
Dimensions	65 x 32 x 37 cm

ENVIRONNEMENT

Température d'utilisation	0 °C à +40 °C, sans condensation Niveau de protection IP52, excluant le scanner. Se référer à la documentation du scanner.
Température de stockage	-20 °C à + 50 °C, sans condensation

PRÉCISION TYPIQUE*

Précision horizontale	0,020 m EMQ
Précision verticale	0,015 m EMQ
Conditions	Sans points de contrôle, ciel ouvert

PRODUCTIVITÉ*

Données produites par projet (comprimées)	129 Go/h ou 3,3 Go/km (estimation)
Données produites après post-traitement (images et nuages de points)	180 Go/h ou 4,5 Go/km (estimation)

OPTIONS D'EXPORTATION*

Images	Images JPEG et ASCII pour les paramètres photogrammétriques
Nuage de points	LAS binaire 1.2. X,Y,Z, intensité, valeurs RVB Colorisation par images caméra Format de points Hexagon, Recap, E57

CONDITIONS DE TEST DE PRÉCISION*

Capacité d'acquisition du scanner	1 000 000 points par seconde
Distance image	3 m
Vitesse de déplacement	40 km/h
Configuration système	Sans odomètre, sans seconde antenne
Scanner laser	ZF 9012
Longueur max. de la ligne de base	3,2 km

RÉPÉTIBILITÉ*

Basée sur des conditions à ciel ouvert, traitement GPS+GLONASS, et différence de phase. Des points ont été mesurés manuellement dans le nuage de points. Un anneau de 26 points de contrôle a été relevé 4 fois, avec un total de 104 observations. Les points de contrôle ont été mesurés en mode TPS et nivellement. L'erreur moyenne résultante pour X, Y, Z était de -0,004, -0,004 et 0,001 mètre et l'écart type résultant en X,Y,Z de 0,011, 0,012, 0,008 mètre.

PLATEFORME DES CAPTEURS

Poids	51 kg (sans boîte), 86 kg (avec boîte)
Dimensions	60 x 76 x 68 cm, version profilomètre 60 x 79 x 76 cm, Leica ScanStation P20, P40, P50
Dimensions avec boîte	68 x 68 x 65 cm

- when it has to be **right**

Leica
Geosystems