

# Leica Pegasus:Swift

## Numérisation 3D dynamique



### Numérisation sur Site

Le flux de travail des outils Pegasus permet la capture rapide et efficace d'environnements en 3D et la numérisation du patrimoine urbain ou extra urbain. Le logiciel Pegasus Manager apporte un flux de production bureautique unique sur le marché, permettant l'extraction des différents éléments présents dans le nuage de points via plusieurs modules pouvant être ajoutés en fonction des besoins.



### SmartCity

La numérisation des infrastructures, la planification et le partage des informations et des ressources de la ville sont la base de la ville intelligente. Le Pegasus: Swift offre la meilleure solution pour ce marché. Des images 360 ° homogènes calibrées sur le nuage de points vous aideront à constituer le modèle digital de l'environnement urbain. Des ports de synchronisation supplémentaires pour connecter des capteurs externes sont disponibles.



### Plus de données, plus rapidement

La capture de nuage de points multi-faisceaux (LiDAR) permet la capture de plus de points à chaque rotation. Les économies de temps sont encore plus importantes grâce à un disque dur externe USB 3.0, amovible, permettant à l'utilisateur de sauvegarder les données directement sur le disque amovible et de se connecter de manière transparente à tout PC ou serveur doté d'une interface USB 3.0.

# Spécifications du Leica Pegasus:Swift

## CAMÉRA SPHÉRIQUE 360°

Type de caméra	Double caméra grand-angle
Capteur	Système de caméra panoramique 24 MP (2 x 12 MP)
Taille des pixels	3,45 µm
Couverture	Champ visuel de 360° avec une seule ligne d'assemblage

## SCANNER

Longueur d'onde :	903 nm
Dimensions de faisceau sur affichage	12,7 mm (horizontal) x 9,5 mm (vertical)
Divergence horizontale de faisceau	0,18° (3,0 mrad) ; verticale : 0,07° (1,2 mrad)
Plage de mesure	Jusqu'à 100 m
Précision	±2 cm (habituellement)
Champ visuel (vertical)	+10,67° à -30,67° (41,33°)
Résolution angulaire (verticale)	1,33°
Champ visuel (horizontal)	360°

## UNITÉ DE CONTRÔLE

PC industriel multi-core, faible consommation d'énergie, disque dur SSD de 1 To avec interface USB3. USB, Ethernet, et connexion sans fil disponible depuis la batterie. Service d'assistance disponible via une interface de contrôle à distance.

## PERFORMANCE DU SYSTÈME DE BATTERIE\*

Boîtier d'adaptateur de batterie : Connexion Wi-Fi et Ethernet, 2 connecteurs USB, alarme acoustique et visuel de faible tension, double prise secteur.

Durée d'utilisation usuelle	12 heures en version batterie unique ; 24 heures en version double batterie
Tension d'entrée VCA	100 min à 240 Vc.a. max. en réglage automatique
Puissance d'entrée CA (cycle de charge)	350 W max
Fréquence d'entrée CA	50/60 Hz
Temps pour la charge complète	11,0 heures max en commençant à 0 %
Sortie CC	24 V/70 Ah simple ; 24 V/140 Ah double

## BATTERIE

Poids du boîtier d'interface	1,8 kg
Poids du boîtier de batteries	18,5 kg (sans batteries)
Dimensions du boîtier d'interface	16,5 x 9 x 20 cm
Dimensions du boîtier de batteries	68 x 35 x 44 cm

## CAPTEUR GNSS/IMU/SPAN

Inclut les trois bandes Bande-L, SBAS et QZSS pour les constellations GPS, GLONASS, Galileo, et BeiDou, compatible avec antenne simple et double, entrée pour odomètre, IMU sans restrictions ITR.

\* Les performances de la batterie varient en fonction des spécifications et de la qualité de la batterie choisie.

## ENVIRONNEMENT

Température d'utilisation	0 °C à +40 °C, sans condensation Niveau de protection IP52.
Température de stockage	-20 °C à +50 °C, sans condensation

## PRÉCISION USUELLE

Précision horizontale	0,030 m EMQ
Précision verticale	0,020 m EMQ
Conditions	Sans points de contrôle ni ajustements de passage double, conditions de ciel ouvert

## PRODUCTIVITÉ

Données produites par projet (compressées)	1,4 Go/km
Données produites après post-traitement (images de création de panorama et coloration de nuage de points)	3 Go/km
Temps de post-traitement	7 min/km avec vue panoramique et coloration

## OPTIONS D'EXPORTATION

Images	Images JPEG et ASCII pour les paramètres photogrammétriques
Nuage de points	LAS Binaire 1.2. X, Y, Z, intensité, valeurs RGB de coloration par images caméra, Recap, format de nuages de points Hexagon E57

## ACCESSOIRES OPTIONNELS

**Odomètre**  
1 000 impulsions par rotation, IP67, horodatage intégré des données de l'odomètre (gérées par le contrôleur GNSS). Le traitement des données de l'odomètre est intégré dans le filtre Kalman basé sur le calcul logiciel de la trajectoire. Une variété de dimensions de roues sont supportées.

## PLATEFORME DE CAPTEURS

Poids	31 kg (sans boîte)
Dimensions	79,4 x 60 x 80,7 cm (mât étendu)

Les illustrations, descriptions et données techniques sont non contractuelles. Tous droits réservés. Imprimé en Suisse – Copyright Leica Geosystems AG, Heerbrugg, Suisse, 2016. 913257fr - 06.16



Leica Geosystems AG  
www.leica-geosystems.fr



- when it has to be right

**Leica**  
Geosystems