

# Leica Pegasus:Two

## Captura móvil de la realidad



### Incremente su rentabilidad

Maximice sus recursos con la plataforma rápida y eficaz de sensores topográficos digitales Leica Pegasus:Two. Beneficiarse del flujo de trabajo integrado y reduzca el tiempo en el campo de un 30-50%. Asegúrese de no omitir ningún aspecto crítico del sitio e impulse el futuro de la industria.



### Genere nuevas fuentes de ingresos

Genere varias fuentes de ingresos a partir de un conjunto de datos al agregar sensores adicionales a esta plataforma móvil de captura de la realidad con resultados de calidad topográfica. La función de extracción de datos automática para proyectos de ámbito estatal y la extracción de datos semiautomática en interfaces GIS estándar hace sencilla la captura de datos para la planificación de presupuestos, programación de mantenimiento y la supervisión de la calidad de las carreteras.



### Experiencia sin limitaciones

No se limite por ningún terreno al utilizar una solución de captura de la realidad completamente independiente del vehículo, suministrando imágenes calibradas y datos de nubes de puntos. Levantamientos carreteros y cartografía georeferenciada precisa de vías ferreas se pueden ejecutar a la velocidad del vehículo, mantenimientos preventivos no intrusivos se hacen fácilmente, mientras se reducen tiempos de levantamiento, balanceando los requerimientos del personal.

# Especificaciones de Leica Pegasus:Two

## SENSOR CÁMARA

Número de cámaras	8
Tamaño CCD	2000 x 2000
Tamaño de los píxeles	5.5 x 5.5 micras
Máxima frecuencia de cuadro	8 fps/cámara, equivalente a 256 M píxeles/segundo (colectado, comprimido, almacenado)
Lentes	8.0 mm focal, reforzada; 2.7 mm focal, superior
Cobertura	360° x 270° excluida la cámara trasera que apunta hacia abajo

## ESCÁNER

Consulte la ficha técnica del fabricante del escáner.

## UNIDAD DE CONTROL

PC industrial multinúcleo, bajo consumo de energía, disco duro SSD de 1 TB con interfaz USB3. Conexiones USB, Ethernet e inalámbrica disponibles mediante el sistema de batería. Asistencia técnica disponible mediante la interfaz remota.

## DESEMPEÑO DEL SISTEMA DE LA BATERÍA

Tiempo de funcionamiento típico	9 h, versión con perfilador; 13 h, versión con escáner
Voltaje de entrada VAC	De 100 min. a 240 máx. VAC con regulación automática
Corriente de entrada AC	350 W máx.
Frecuencia de entrada AC	50/60 Hz
Tiempo de carga completa	11.0 h máx., desde 0 %
Salida DC	21-29 volts
Watt/Amp-hora	2685 watts-hora/104 amper-hora

## SENSOR GNSS/IMU/SPAN

Incluye triple banda –L-Band, SBAS y QZSS– para las constelaciones GPS, GLONASS, Galileo y BeiDou, soporte para antenas simple y dual, entrada de sensor de rueda, grado táctico sin restricciones ITAR, IMU FOG de bajo ruido.

Frecuencia	200 Hz
MTBF	35.000 hr
Estabilidad de desviación del Giróscopo ( $\pm$ grado/h)	0.75
Desviación del giróscopo ( $\pm$ grado/h)	0.75
Recorrido aleatorio angular del giróscopo ( $\pm$ grado/ $\sqrt{h}$ )	0.1
Factor de escala del giróscopo (ppm)	300
Rango del giróscopo ( $\pm$ grados/s)	450
Desviación del acelerómetro (mg)	1
Factor de escala del acelerómetro (ppm)	300
Rango del acelerómetro ( $\pm$ )	5
Precisión de la posición tras 10 s de interrupción	0.020 m RMS horizontal, 0.020 m RMS vertical, 0.008 grados RMS cabeceo/giro, 0.013 grados RMS rumbo.

## ACCESORIOS OPCIONALES

### Sensor de rueda

1000 pulsaciones por rotación, IP 67, sello de tiempo integrado para los datos del sensor de rueda (mediante el controlador GNSS). El procesamiento de los datos del sensor de rueda está integrado con el software computacional de trayectoria basado en filtros Kalman. Compatible con varios tamaños de rueda.

### Plataforma giratoria

Plataforma giratoria opcional que proporciona una posición alternativa para el escáner o perfilador al tiempo que mantiene la geometría de la cámara.

## PLATAFORMA DEL SENSOR

Peso	51 kg (sin estuche), 86 kg (con estuche)
Tamaño	60 x 76 x 68 cm, versión con perfilador 60 x 79 x 76 cm, Leica ScanStation P20
Tamaño con estuche	68 x 68 x 65 cm

\* Si no se especifica, los datos corresponden al Leica Pegasus:Two con un perfilador ZF9012 y una IMU iMAR FSAS. La ficha técnica está sujeta a cambios sin previo aviso.

Las ilustraciones, las descripciones y las especificaciones técnicas no son vinculantes. Todos los derechos reservados. Impreso en Suiza – Copyright de Leica Geosystems AG, Heerbrugg, Suiza, 2016. 827031es - 06.16

## BATERÍA

Peso	34.8 kg
Tamaño	65 x 32 x 37cm

## MEDIOAMBIENTAL

Temperatura de operación	De 0° a 40 °C, sin condensación Nivel de protección IP52, excluido el escáner. Consulte la documentación del escáner.
Temperatura de almacenamiento	De -20° a 50 °C, sin condensación

## PRECISIÓN TÍPICA\*

Precisión horizontal	0.020 m RMS
Precisión vertical	0.015 m RMS
Condiciones	Sin puntos de control, a cielo abierto

## PRODUCTIVIDAD\*

Datos producidos por proyecto (comprimidos)	43 GB/h o 1.1 GB/km
Datos producidos post procesamiento (imágenes y nube de puntos)	60 GB/h o 1.5 GB/km
Tiempo de posprocesamiento	1 h de recopilación de datos equivale a 1 h de post procesamiento sin coloración, 1 h de recopilación de datos equivale a 5 h de post procesamiento con coloración.

## OPCIONES DE EXPORTACIÓN\*

Imágenes	JPEG y ASCII para parámetros fotográficos
Nube de puntos	LAS 1.2. binario X,Y,Z, intensidad, valores RGB Coloración por fotografía Formato de puntos Hexagon, Recap

## CONDICIONES DE LA PRUEBA DE PRECISIÓN\*

Frecuencia del escáner	1,000,000 puntos por segundo
Distancia de la imagen	3 m
Velocidad de desplazamiento	40 km/h
Configuración del sistema	Sin sensor de rueda, sin antena dual
Escáner por láser	ZF 9012
Longitud máxima de línea base	3.2 km

## REPETIBILIDAD\*

A cielo abierto, procesamiento GPS+GLONASS y diferencial de fase. Los puntos se midieron manualmente desde la nube de puntos. Se colectaron 4 veces 26 puntos de comprobación de un anillo para un total de 104 observaciones. Los puntos de comprobación se midieron con TPS y nivelación.

El error medio resultante de X,Y,Z fue de -0.004, -0.004, 0.001 metros, y la desviación estándar resultante de X,Y,Z fue de 0.011, 0.012, 0.008 metros.

De izquierda a derecha:  
Sensor de rueda opcional, batería con cable de alimentación y cubierta antilluvia, sistema del sensor.



Leica Geosystems AG

www.leica-geosystems.com



- when it has to be right

**Leica**  
Geosystems